

Cable assemblies for HW-robots, water-cooled, T1 mount and Euro connector



DESCRIPCIÓN GENERAL

Los juegos de cables para robots de articulación hueca (HW) deben tener una longitud precisa. Las longitudes de cable se diseñan para determinadas combinaciones de alimentador de alambre y soporte. Para conocer otras combinaciones, consulte con el departamento de Ventas de Kemppi.

Marca de robot	Modelo de robot	Tipo	Código de pedido (A7)	Longitud	Código de pedido (Kemparc)	Longitud
ABB	IRB 1660ID	T1	SP600721	1,10 M		
ABB	IRB 2600ID-15/1.85	T1	SP600722	1,16		
ABB	IRB 2600ID-8/2.00	T1	SP600723	1,38 M		
FANUC	100iC-8L	T1	SP600810	1,39 M		
FANUC	120iC	T1	SP600736	1,4 M		
FANUC	100iD	T1	SP600743	0,94 M		
KAWASAKI	BA006N	T1	SP600675	1,01 M		
KAWASAKI	BA006L	T1	SP600735	1,34 M		
KUKA	KR 5 ARC HW	T1	SP600670	0,98 M		
KUKA	KR 5-2 ARC HW	T1	SP600670	0,98 M		
KUKA	KR6 R1820 ARC HW	T1	SP600699	1,11 M	SP600697	1,15 M
KUKA	KR8 R1420 ARC HW	T1	SP600688	0,91 M	SP600702	0,94 M
KUKA	KR8 R1620 ARC HW	T1	SP600688	0,91 M	SP600702	0,94 M
KUKA	KR8 R2100 ARC HW	T1	SP600718	0,99 M		
KUKA	KR16 Arc HW	T1	SP600649	1,10 M		
MOTOMAN	GP12	T1	SP600650	0,97 M		
MOTOMAN	GE25 - 12	T1	SP600709	1,39 M		
MOTOMAN	MA1440	T1	SP600650	0,97 M		
MOTOMAN	MA2010	T1	SP600709	1,39 M		

CARACTERÍSTICAS TÉCNICAS

Cable assemblies for HW-robots, water-cooled, T1 mount and Euro connector

Código de producto

See the technical specifications list.