

Robot interface cards



PRÉSENTATION

La communication de bus de terrain entre le poste à souder et le contrôleur du robot est activée avec des modules. Le protocole peut être choisi en fonction des préférences du client. Les modules sont placés à l'intérieur du châssis d'interface du robot KempArc.

Référence pour commander	Description
9774120CAN	CARTES D'INTERFACE À OUVERTURE
9774120DEV	ADAPTATEUR DE BUS DE TERRAIN DEVICENET
9774120ETC	INTERFACE DE BUS DE TERRAIN ETHERCAT
9774120ETH	ADAPTATEUR DE BUS DE TERRAIN ETHERNET
9774120IBC	INTERBUS CUIVRE D'ADAPTATEUR DE BUS DE TERRAIN
9774120IBO	INTERBUS OPTIQUE D'ADAPTATEUR DE BUS DE TERRAIN
9774120PRF	ADAPTATEUR DE BUS DE TERRAIN PROFIBUS
9774120PRN	ADAPTATEUR DE BUS DE TERRAIN PROFINET