

Robot interface cards



OPIS

Dzięki odpowiednim modułom możliwa jest komunikacja między źródłem prądu, a kontrolerem robota za pośrednictwem magistrali sterującej Fieldbus. Protokół można wybrać na podstawie preferencji klienta. Moduły są zlokalizowane wewnątrz obudowy interfejsu robota KempArc.

Kod produktu	Opis
9774120CAN	KARTA INTERFEJSU OTWARTEJ MAGISTRALI CAN
9774120DEV	ADAPTER MAGISTRALI STERUJĄCEJ DEVICENET
9774120ETC	INTERFEJS MAGISTRALI STERUJĄCEJ ETHERCAT
9774120ETH	ADAPTER MAGISTRALI STERUJĄCEJ ETHERNET
9774120IBC	ADAPTER MAGISTRALI STERUJĄCEJ INTERBUS — MIEDŹ
9774120IBO	ADAPTER MAGISTRALI STERUJĄCEJ INTERBUS — OPTYCZNY
9774120PRF	ADAPTER MAGISTRALI STERUJĄCEJ PROFIBUS
9774120PRN	ADAPTER MAGISTRALI STERUJĄCEJ PROFINET