

# Robot interface cards



## OPIS

Dzięki odpowiednim modułom możliwa jest komunikacja między źródłem prądu, a kontrolerem robota za pośrednictwem magistrali sterującej Fieldbus. Protokół można wybrać na podstawie preferencji klienta. Moduły są zlokalizowane wewnątrz obudowy interfejsu robota KempArc.

<b>Kod produktu</b>	<b>Opis</b>
9774120CAN	KARTA INTERFEJSU OTWARTEJ MAGISTRALI CAN
9774120DEV	ADAPTER MAGISTRALI STERUJĄCEJ DEVICENET
9774120ETC	INTERFEJS MAGISTRALI STERUJĄCEJ ETHERCAT
9774120ETH	ADAPTER MAGISTRALI STERUJĄCEJ ETHERNET
9774120IBC	ADAPTER MAGISTRALI STERUJĄCEJ INTERBUS — MIEDŹ
9774120IBO	ADAPTER MAGISTRALI STERUJĄCEJ INTERBUS — OPTYCZNY
9774120PRF	ADAPTER MAGISTRALI STERUJĄCEJ PROFIBUS
9774120PRN	ADAPTER MAGISTRALI STERUJĄCEJ PROFINET